

# Analisi funzionale

Riccarda Rossi

Lezione 2

# Programma

1. Spazi normati;
2. Definizioni topologiche
3. Continuità di funzioni
  - ▶ in spazi topologici
  - ▶ in spazi metrici
  - ▶ in spazi normati
4. Convergenza di successioni
  - ▶ in spazi topologici
  - ▶ in spazi metrici
  - ▶ in spazi normati
5. La nozione di compattezza
  - ▶ in spazi topologici
  - ▶ in spazi metrici

## Definizione

Sia  $V$  uno spazio vettoriale (sul campo  $\mathbb{R}$ ). Chiamiamo *norma* una funzione

$\| \cdot \| : V \rightarrow \mathbb{R}$  verificante:

1.  $\|x\| \geq 0 \quad \forall x \in V$
2.  $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0 \quad \forall x \in V$
3.  $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \quad \forall x \in V, \forall \lambda \in \mathbb{R}$
4.  $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \forall x, y \in V$

e chiamiamo *spazio normato* la coppia  $(V, \| \cdot \|)$ .

## Spazio normato è metrico

Sia  $(V, \|\cdot\|)$  uno spazio normato: allora  $\|\cdot\|$  induce su  $V$  la distanza

$$d(x, y) := \|x - y\| \quad \forall (x, y) \in V \times V.$$

♣ Ogni spazio normato è anche uno *spazio vettoriale topologico*.

# La piramide degli spazi

## Osservazioni

Sia  $V$  uno spazio vettoriale.

- In generale su  $V$  è possibile assegnare diverse norme.

## Confronto fra norme

Sia  $V$  sp. vett. con due norme  $\|\cdot\|_1$  e  $\|\cdot\|_2$  tali che

$$\exists C > 0 \quad \forall x \in V : \quad \|x\|_1 \leq C\|x\|_2$$

Allora la topologia indotta da  $\|\cdot\|_2$  è più fine della topologia indotta da  $\|\cdot\|_1$ .

## Le infinite norme che inducono la topologia euclidea su $\mathbb{R}^n$

Su  $\mathbb{R}^n$  sono definite le norme  $|\cdot|_p$ , con  $p \in \mathbb{R}$ ,  $1 \leq p \leq \infty$

$$\begin{aligned} |\vec{x}|_p &: = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p\right)^{1/p} && \text{se } 1 \leq p < \infty, \\ |\vec{x}|_\infty &: = \max_{i=1}^n \{|x_i|\} && \text{se } p = \infty. \end{aligned}$$



## Teorema sull'equivalenza di norme (I)

### Teorema

Sia  $V$  uno spazio normato di *dimensione finita* e siano  $\|\cdot\|_1$  e  $\|\cdot\|_2$  due norme su  $V$ . Allora  $\|\cdot\|_1$  e  $\|\cdot\|_2$  sono equivalenti.

## Teorema sull'equivalenza di norme (II)

## .. quel che succede in dimensione infinita

### Esempio I:

$$C^0([a, b]) = \{f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : f \text{ è continua su } [a, b]\}$$

- La norma "naturale" su  $C^0([a, b])$  è

$$\|f\|_\infty := \max\{|f(x)| : x \in [a, b]\}$$

- Su  $C^0([a, b])$  è anche definita

$$\|f\|_1 := \int_a^b |f(x)| dx$$

e in generale

$$\|f\|_p := \left( \int_a^b |f(x)|^p dx \right)^{1/p} \quad \text{per } 1 \leq p < \infty.$$

## Confronto delle norme $L^p$ su $C^0([a, b])$

$$\forall 1 \leq p < \infty \quad \exists C_p > 0 : \quad \forall f \in C^0([a, b]) \quad \|f\|_p \leq C_p \|f\|_\infty$$

In generale

$$\forall 1 \leq p \leq q \leq \infty \quad \exists C_p > 0 : \quad \forall f \in C^0([a, b]) \quad \|f\|_p \leq C_p \|f\|_q$$

quindi

## Esempio II

$$C^1([a, b]) = \{f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} : f \text{ è derivabile su } [a, b], \\ f' : [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \text{ è continua su } [a, b]\}$$

- La norma “naturale” su  $C^1([a, b])$  è

$$\|f\| := \|f\|_\infty + \|f'\|_\infty$$

- Su  $C^1([a, b])$  sono anche definite

## Definizioni (I)

Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno spazio topologico e  $\emptyset \neq E \subset X$ . Sia  $x \in X$ .  
Diciamo che:

- ▶  $x$  è *interno* ad  $E$  se
- ▶  $x$  è *esterno* ad  $E$  se
- ▶  $x$  è *di frontiera* per  $E$  se
- ▶  $x$  è *di aderenza* per  $E$  se

## Definizioni (II)

Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno spazio topologico e  $E \subset X$ .  
Chiamiamo

- ▶ *interno* di  $E$
  
  
  
  
  
  
  
  
  
  
- ▶ *esterno* di  $E$
  
  
  
  
  
  
  
  
  
  
- ▶ *frontiera* di  $E$
  
  
  
  
  
  
  
  
  
  
- ▶ *chiusura* di  $E$

## Insiemi aperti, chiusi, densi

Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno spazio topologico e  $E \subset X$ .

Diciamo che

- ▶  $E$  è *aperto* se
  - ▶  $E$  è *chiuso* se
  - ▶  $E$  è *denso in  $X$*  se
- 
- Sia  $(X, d)$  spazio metrico. Allora  $E \subset X$  è aperto se e solo se



# I chiusi sono tutti e soli i complementari degli aperti

## Proprietà della famiglia degli aperti

## Definizione equivalente di spazio topologico

### Confronto fra topologie

## Discussione euristica a partire da $\mathbb{R}^n$

Ricordiamo che  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  è continua in  $\vec{x}_0 \in \mathbb{R}^n$  se

## Continuità di funzioni fra spazi topologici

Siano  $(X, \mathcal{I}_X)$  e  $(Y, \mathcal{I}_Y)$  spazi topologici.

Sia  $f : X \rightarrow Y$ . Diciamo che  $f$  è *continua* in  $x_0 \in X$  se

- Diciamo che  $f$  è continua su  $X$  se essa è continua in ogni  $x_0 \in X$ .

## Estensione della nozione di limite

## Osservazioni

Sia  $f : X \rightarrow Y$ . La continuità di  $f$  dipende **fortemente** dalle topologie considerate su  $X$  e  $Y$ .

### Esempio I

### Esempio II

### Esempio III

# Continuità e insiemi aperti



# Continuità in spazi metrici

# Continuità in spazi normati

## Esempio

Consideriamo  $C^0([a, b])$  e le norme  $\|\cdot\|_1$  e  $\|\cdot\|_\infty$ .

Allora, se  $\Phi : (C^0([a, b]), \|\cdot\|_1) \rightarrow \mathbb{R}$  è continuo,

Non vale il viceversa:

## Discussione euristica a partire da $\mathbb{R}$

Ricordiamo che  $\{a_n\} \subset \mathbb{R}$  converge ad  $x \in \mathbb{R}$  se

## Definizione

Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno spazio topologico e  $\{a_n\} \subset X$ .

Diciamo che  $\{a_n\}$  converge ad  $x \in X$  se

## Unicità del limite in $\mathbb{R}$

Ricordiamo che se  $\{a_n\} \subset \mathbb{R}$  converge ad  $x \in \mathbb{R}$  e a  $y \in \mathbb{R}$ , allora  $x = y$ .

## Proprietà di separazione di Hausdorff

Diciamo che uno spazio topologico  $(X, \mathcal{J})$  è di *Hausdorff* se

$$\forall x, y \in X, \quad x \neq y \quad \exists I(x), I(y) \quad \text{con} \quad I(x) \cap I(y) = \emptyset$$

### Esempi:

- ▶  $X \neq \emptyset$  dotato della topologia discreta:
- ▶  $X \neq \emptyset$  dotato della topologia banale:
- ▶  $(X, d)$  spazio metrico

## Teorema di unicità del limite negli spazi di Hausdorff



## Convergenza di successioni e confronto fra topologie

Su  $X \neq \emptyset$  siano assegnate due topologie  $\mathcal{T}_1$  e  $\mathcal{T}_2$ , con  $\mathcal{T}_2$  più fine di  $\mathcal{T}_1$ . Allora

**Esempio:** su  $C^0([a, b])$  la topologia indotta da  $\|\cdot\|_\infty$  è (strettamente) più fine della top. indotta da  $\|\cdot\|_1$ :

## Convergenza di successioni in uno spazio metrico

Sia  $(X, d)$  uno spazio metrico.

Il concetto di successione convergente è fondamentale: permette di **caratterizzare in termini di successioni moltissimi concetti topologici**. Per esempio:

### Caratterizzazione dell'equivalenza di metriche

Su  $X$  siano assegnate  $d_1$  e  $d_2$ . Allora  $d_1$  e  $d_2$  sono **topologicamente equivalenti** se e solo se

## Caratterizzazione della chiusura tramite successioni

Sia  $(X, d)$  uno spazio metrico ed  $E \subset X$

### Proposizione

$x \in \overline{E}$  se e solo se esiste  $\{x_n\} \subset E$  tale che  $x_n \rightarrow x$  per  $n \rightarrow \infty$ .

### Corollario (I)

$C \subset X$  è chiuso se e solo se

### Corollario (II)

$E \subset X$  è denso in  $X$  se e solo se

## Caratterizzazione della continuità per successioni

Siano  $(X, d)$  uno spazio metrico,  $(Y, \mathcal{J})$  uno spazio topologico, e  $f : X \rightarrow Y$ .

### Proposizione

$f$  è continua in  $x_0 \in X$  se e solo se

# Convergenza in spazi normati

## Definizione

- Ovviamente negli spazi normati vale la caratterizzazione della continuità tramite successioni. Consideriamo il *funzionale di valutazione*

$$\Phi : C^0([0, 1]) \rightarrow \mathbb{R}, \quad \Phi(f) = f(1).$$

## Definizione in spazi topologici

Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno spazio topologico.

### Definizione

Sia  $E \subset X$ . Diciamo che una famiglia  $\mathcal{R}$  di sottoinsiemi di  $X$  è un ricoprimento aperto di  $E$  se

- ▶  $\mathcal{R}$  è costituita da insiemi aperti;
- ▶ l'unione degli elementi di  $\mathcal{R}$  contiene  $E$ .

### Definizione

Un insieme  $K \subset X$  si dice *compatto* se

## Osservazioni

- ▶ Su  $X$  siano assegnate due top.  $\mathcal{J}_1$  e  $\mathcal{J}_2$ ,  $\mathcal{J}_2$  più fine di  $\mathcal{J}_1$ . Allora
  
  
  
  
  
  
  
  
  
  
- ▶ Consideriamo su  $\mathbb{R}^n$  la topologia euclidea. Sia  $E \subset \mathbb{R}^n$  illimitato.

## Proprietà della nozione di compattezza

- ▶ Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno spazio topologico di Hausdorff. Si ha

$$K \subset X \text{ compatto} \Rightarrow K \subset X \text{ chiuso}$$

- ▶ La compattezza viene preservata dalla continuità:



## Il teorema di Weierstrass in spazi topologici

### Teorema

Sia  $(X, \mathcal{J})$  uno sp. top. e  $f : X \rightarrow \mathbb{R}$  **continua**. Sia  $K \subset X$  un insieme **compatto**. Allora  $f$  ammette in  $K$  almeno un punto di *minimo assoluto* e almeno un punto di *massimo assoluto*, cioè

## Compattezza in spazi metrici

Sia  $(X, d)$  uno spazio metrico: la compattezza si può **caratterizzare in termini di successioni convergenti**.

### Caratterizzazione

$K \subset X$  è compatto se e solo se ogni  $\{x_n\} \subset X$  ammette una **sottosuccessione convergente a un  $x \in K$** , cioè

## Osservazioni (I)

- ▶ Capiamo perché  $E \subset \mathbb{R}^n$  illimitato non è compatto:
  
  
  
  
  
  
  
  
  
  
- ▶ Rivisitiamo il teorema di Bolzano-Weierstrass



# Dimostrazione del Teorema di Weierstrass in spazi metrici